

(4.21) Def.: Der Rang $\text{rg}(A)$ von $A \in K^{m \times n}$ ist die maximale Zahl linear unabhängiger Spaltenvektoren von A .

Bem.: 1) $0 \leq \text{rg}(A) \leq \min\{n, m\}$. Begründung: Da A n Spaltenvektoren hat, gilt $\text{rg}(A) \leq n$. Da der Raum $K^{m \times 1} \simeq K^m$ der Spaltenvektoren m -dimensional ist, gilt $\text{rg}(A) \leq m$, vgl. (3.16) Austauschatz von Steinitz.

2) Für $A \in K^{n \times n}$ gilt: $\text{rg}(A) = n \Leftrightarrow A \in \text{GL}_n(K)$.

(4.22) Fakt: Sei $L \in \text{Hom}(K^n, K^m)$ und $A = \text{Mat}(L)$. Dann gilt

$$\begin{aligned} \text{rg}(A) &= \dim(\text{span}\{\text{Spaltenvektoren von } A\}) = \dim(\text{im } L) \\ &= n - \dim(\ker L) = n - \dim\{x \in K^{n \times 1} \mid Ax = 0\}. \end{aligned}$$

Bew.: Die 1. Gleichung folgt aus der Tatsache, daß die Dimension eines Vektorraums die maximale Anzahl linear unabhängiger Vektoren dieses Vektorraums ist. Die 2. Gleichung, folgt aus " $L(e_j) = j$ 'ter Spaltenvektor von A " und $\text{im } L = \text{span}\{L(e_j) \mid 1 \leq j \leq n\}$. Die 3. Gleichung folgt aus (4.8) und die 4. Gleichung folgt aus der dritten.

(4.23) Satz. Für jedes $A \in K^{m \times n}$ ist $\text{rg}(A)$ auch die maximale Zahl linear unabhängiger Zeilenvektoren von A ("Spaltenrang = Zeilenrang").

Bew.: Siehe (4.25).

(4.24) Satz. Sei $A = (a_{ij}) \in K^{m \times n}$ und I das lineare Gleichungssystem

$$I \quad A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$\text{und } (A|b) \in K^{m \times (n+1)} \text{ die Matrix } \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

Dann gilt: I besitzt eine Lösung $\Leftrightarrow \text{rg}(A) = \text{rg}(A|b)$

$$\text{Bew.: } A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$x_1 \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}}_{=:A_1} + x_2 \underbrace{\begin{pmatrix} a_{12} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{pmatrix}}_{=:A_2} + \dots + x_n \underbrace{\begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix}}_{=:A_n} = \underbrace{\begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}}_{=:b} \in K^{m \times 1}.$$

Also: I besitzt Lösung $\Leftrightarrow \text{span}\{A_1, \dots, A_n\} = \text{span}\{A_1, \dots, A_n, b\}$
 $\Leftrightarrow \text{rg}(A) = \text{rg}(A|b)$

Konkrete Rechenverfahren:

(4.25) **Lösen eines linearen Gleichungssystems mit dem Gaußschen Algorithmus in Matrixschreibweise.** (Zum Lösen von linearen Gleichungssystemen siehe auch (1.13), (1.15), (1.16), (3.25), (3.26) und (4.8) plus Anwendung).

Gegeben das lineare Gleichungssystem

$$\begin{array}{cccc} a_{11}x_1 & + \dots + & a_{1n}x_n & = b_1 \\ \vdots & & \vdots & \\ a_{m1}x_1 & + \dots + & a_{mn}x_n & = b_m. \end{array}$$

Setze

$$A_1 := \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix} \in K^{m \times (n+1)}.$$

1. Fall $a_{11} \neq 0$:

$$A_1 \rightarrow A_2 := \begin{pmatrix} 1 & \frac{a_{12}}{a_{11}} & \dots & \frac{a_{1n}}{a_{11}} & \frac{b_1}{a_{11}} \\ 0 & a_{22} - a_{21} \frac{a_{12}}{a_{11}} & \dots & a_{2n} - a_{21} \frac{a_{1n}}{a_{11}} & b_2 - a_{21} \frac{b_1}{a_{11}} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 0 & a_{m2} - a_{m1} \frac{a_{12}}{a_{11}} & \dots & a_{mn} - a_{m1} \frac{a_{1n}}{a_{11}} & b_m - a_{m1} \frac{b_1}{a_{11}} \end{pmatrix}$$

2. Fall: $a_{11} = 0$, aber es existiert $i > 1 : a_{i1} \neq 0$. Vertausche 1. und i 'te Zeile von A_1 . Dann 1. Fall.

3. Fall: $a_{i1} = 0$ für $1 \leq i \leq m$, d.h.

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & a_{12} & \dots & b_1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & a_{m2} & \dots & b_m \end{pmatrix} \in K^{m \times (n+1)}. \quad \text{Betrachte } \tilde{A}_1 = \begin{pmatrix} a_{12} & \dots & b_1 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m2} & \dots & b_m \end{pmatrix} \in K^{m \times n}.$$

Dann 1. Fall (für $n - 1$).

Iteriere! \rightarrow Endergebnis ist eine Matrix $(\bar{A}|\bar{b}) \in K^{m \times (n+1)}$ in Treppenform, z.B.

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} 1 & * & * & \cdot & \cdot & \cdot & * \\ 0 & 0 & 1 & * & \cdot & \cdot & * \\ 0 & 0 & 0 & 1 & * & \cdot & * \\ \cdot & \cdot & \cdot & 0 & & & \\ 0 & 0 & 0 & 0 & & & \end{pmatrix} \quad (\text{hier ist } j_1 = 1, j_2 = 3, j_3 = 4),$$

d.h. es gibt Zahlen $k \leq \min\{m, n\}$ und $1 \leq j_1 < j_2 < \dots < j_k \leq n$ ($\Rightarrow j_i \geq i$ für $i \in \{1, \dots, k\}$) mit:

- 1) $a_{ij_i} = 1$ für $1 \leq i \leq k$ und $a_{ij} = 0$ für $1 \leq i \leq k$ und $j < j_i$.
- 2) $a_{ij} = 0$ für $i > k$.

Wegen (1.13) gilt für alle $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^{n \times 1}$ und alle $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \in K^{m \times 1}$:

$$(I) \quad Ax = b \Leftrightarrow \bar{A}x = \bar{b} \quad (\bar{I})$$

Falls $b = 0$, so $\bar{b} = 0$. Deshalb folgt aus (4.22):

$$\operatorname{rg}(A) = n - \dim\{x \mid Ax = 0\} = n - \underbrace{\dim\{x \mid \bar{A}x = 0\}}_{=n-k} = \operatorname{rg}(\bar{A}) = k.$$

$$\begin{aligned} \text{Andererseits: } \operatorname{rg}(A) = k &= \dim(\operatorname{span}\{\text{Zeilenvektoren von } \bar{A}\}) \\ &= \dim(\operatorname{span}\{\text{Zeilenvektoren von } A\}) \end{aligned}$$

Daraus folgt (4.23).

I besitzt Lösung \Leftrightarrow Für $i > k = \operatorname{rg}(A)$ gilt: $\bar{b}_i = 0$. Dann ist \bar{I} rekursiv auflösbar, beginnend mit der k 'ten Zeile, und die Lösungsmenge von I (=Lösungsmenge von \bar{I}) ist ein $(n - \operatorname{rg}(A))$ -dimensionaler affiner Unterraum von K^n .

(4.26) **Berechnung der inversen Matrix mit dem Gaußschen Algorithmus.** Gegeben $A \in K^{n \times n}$. Frage: Gilt $A \in \operatorname{GL}_n(K)$. Wenn ja, berechne A^{-1} .

Betrachte $(A \mid E_n) = \left(A \mid \begin{array}{ccc} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{array} \right) \in K^{n \times (2n)}$ und wende (4.25) analog auf $(A \mid E_n)$

an. Man erhält $(\bar{A} \mid \bar{B}) \in K^{n \times (2n)}$, und es gilt $A \in \operatorname{GL}_n(K) \Leftrightarrow \bar{A} \in \operatorname{GL}_n(K) \Leftrightarrow \bar{a}_{ii} = 1$

für $1 \leq i \leq n$. Ausserdem gilt $\bar{a}_{ij} = 0$ für $i > j \dots$ (d.h. $\bar{A} = \begin{pmatrix} 1 & * & \dots & * \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$). Durch

geeignete Additionen der letzten, der vorletzten, \dots , der 2. Zeile verwandelt man $(\bar{A} \mid \bar{B})$ in $(E_n \mid \bar{\bar{B}})$, und es gilt für $j \in \{1, \dots, n\}$ und alle $x \in K^{n \times 1}$:

$$Ax = e_j \Leftrightarrow E_n x (= x) = j\text{'te Zeile von } \bar{\bar{B}} = \bar{\bar{B}}e_j.$$

Also: $\bar{\bar{A}}\bar{\bar{B}}e_j = Ax = e_j$ für $j \in \{1, \dots, n\}$ und damit $\bar{\bar{A}}\bar{\bar{B}} = E_n$. Also gilt:

$\bar{\bar{B}}$ ist zu A inverse Matrix.

Zwei explizite Beispiele zu den Rechenverfahren.

Zu (4.25):

$$\begin{array}{l} I \quad \begin{array}{cccccc} x_1 & + & x_2 & - & x_3 & - & x_4 & = & -2 \\ 3x_1 & + & 3x_2 & - & x_3 & - & 2x_4 & = & 6 \\ -x_1 & - & x_2 & + & 3x_3 & + & 2x_4 & = & 14 \end{array} \end{array}$$

$$\begin{aligned}
(A|b) &= \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & -1 & -2 \\ 3 & 3 & -1 & -2 & 6 \\ -1 & -1 & 3 & 2 & 14 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} -3 \mid + \\ \leftarrow \quad \leftarrow \end{array} \\
& \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 12 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 12 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} - \mid : \frac{1}{2} \\ \leftarrow \quad \leftarrow \end{array} \\
& \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} \leftarrow \\ + \end{array} \\
& \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 4 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)
\end{aligned}$$

Es folgt: $\text{rg}(A) = 2$, I ist lösbar, der Lösungsraum L_I ist ein 2-dimensionaler affiner Unterraum.

Explizite Lösung:

$$\begin{aligned}
& \begin{array}{l} x_4 =: \lambda \\ x_3 + \frac{1}{2}x_4 = 6 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} x_3 = 6 - \frac{1}{2}\lambda \\ x_2 =: \mu \end{array} \\
& \begin{array}{l} x_1 + x_2 - \frac{1}{2}x_4 = 4 \end{array} \Rightarrow x_1 = \frac{1}{2}\lambda - \mu + 4
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
L_I &= \left\{ \left(\frac{1}{2}\lambda - \mu + 4, \mu, 6 - \frac{1}{2}\lambda, \lambda \right) \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\} \\
&= \left\{ (4, 0, 6, 0) + \lambda \left(\frac{1}{2}, 0, -\frac{1}{2}, 1 \right) + \mu (-1, 1, 0, 0) \mid (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \right\} \\
&= (4, 0, 6, 0) + \text{span} \left\{ \left(\frac{1}{2}, 0, -\frac{1}{2}, 1 \right), (-1, 1, 0, 0) \right\} \subseteq \mathbb{R}^4
\end{aligned}$$

Zu (4.26)

Berechnung von A^{-1} für $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^{3 \times 3}$

$$\begin{aligned}
& \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} - \mid - \\ \leftarrow \quad \leftarrow \end{array} \\
& \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} + \mid \cdot (-1) \\ \leftarrow \end{array} \\
& \quad \quad \quad 4
\end{aligned}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ + \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 3 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ - \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 4 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & -1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathrm{GL}_3(\mathbb{Q}) \subseteq \mathbb{Q}^{3 \times 3}.$$

Speziell folgt: $A \in \mathrm{GL}_3(\mathbb{Q})$.