

14. KRÜMMUNG

Definition 14.1 (zweite kovariante Ableitung). Sei (M, g) eine Riemannsche Mannigfaltigkeit, sei $p \in M$. Seien $\xi \in T_p M$ und $\eta, \psi \in \mathcal{V}(M)$. Dann ist $\nabla_\eta \psi \in \mathcal{V}(M)$ und

$$\nabla_{\xi, \eta}^2 \psi := \nabla_\xi \nabla_\eta \psi - \nabla_{\nabla_\xi \eta} \psi \in T_p M$$

heißt zweite kovariante Ableitung von ψ in Richtungen ξ und η .

Lemma 14.2. Die zweite kovariante Ableitung $\nabla_{\xi, \eta}^2 \psi$ hängt von η nur vermöge $\eta|_p$ ab, das heißt, sind $\eta, \tilde{\eta} \in \mathcal{V}(M)$ mit $\eta|_p = \tilde{\eta}|_p$, dann gilt:

$$\nabla_{\xi, \eta}^2 \psi = \nabla_{\xi, \tilde{\eta}}^2 \psi.$$

Proof. Wir wählen um p Riemannsche Normalkoordinaten x und schreiben in diesen Koordinaten die Vektorfelder lokal als:

$$\xi = \xi^i \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_p, \quad \eta = \eta^j \frac{\partial}{\partial x^j}, \quad \psi = \psi^k \frac{\partial}{\partial x^k}.$$

Da die Christoffel-Symbole in 0 alle verschwinden erhalten wir:

$$\nabla_\xi \eta = \nabla_{\xi^i \frac{\partial}{\partial x^i}} (\eta^j \frac{\partial}{\partial x^j}) = \xi^i \frac{\partial \eta^j}{\partial x^i} (0) \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_p + 0$$

und

$$\begin{aligned} \nabla_{\nabla_\xi \eta} \psi &= \xi^i \frac{\partial \eta^j}{\partial x^i} (0) \nabla_{\frac{\partial}{\partial x^j}} \Big|_p (\psi^k \frac{\partial}{\partial x^k}) \\ &= \xi^i \frac{\partial \eta^j}{\partial x^i} (0) \frac{\partial \psi^k}{\partial x^j} (0) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p. \end{aligned}$$

Und ebenso:

$$\nabla_\eta \psi = \nabla_{\eta^j \frac{\partial}{\partial x^j}} (\psi^k \frac{\partial}{\partial x^k}) = \eta^j \left(\frac{\partial \xi^k}{\partial x^j} \frac{\partial}{\partial x^k} + \psi^k \Gamma_{jk}^m \frac{\partial}{\partial x^m} \right)$$

und

$$\begin{aligned} \nabla_\xi \nabla_\eta \psi &= \nabla_{\xi^i \frac{\partial}{\partial x^i}} \left(\eta^j \frac{\partial \psi^k}{\partial x^j} \frac{\partial}{\partial x^k} + \eta^j \psi^k \Gamma_{jk}^m \frac{\partial}{\partial x^m} \right) \\ &= \xi^i \frac{\partial \eta^j}{\partial x^i} (0) \frac{\partial \psi^k}{\partial x^j} (0) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p + \xi^i \eta^j (0) \frac{\partial^2 \psi^k}{\partial x^j \partial x^i} (0) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p \\ &\quad + \xi^i \eta^j (0) \psi^k (0) \frac{\partial \Gamma_{jk}^m}{\partial x^i} (0) \frac{\partial}{\partial x^m} \Big|_p, \end{aligned}$$

womit dann folgt:

$$\Rightarrow \nabla_{\xi, \eta}^2 \psi = \left(\xi^i \eta^j (0) \frac{\partial^2 \psi^k}{\partial x^j \partial x^i} (0) + \xi^i \eta^j (0) \psi^m (0) \frac{\partial \Gamma_{jm}^k}{\partial x^i} (0) \right) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p,$$

Die Abhängigkeit von η dieses Ausdruckes beschränkt sich auf die Werte $\eta^j(0)$, also auf $\eta|_p$. \square

Folgerung 14.3. Der Ausdruck $\nabla_{\xi, \eta}^2 \psi$ ist wohldefiniert für $\xi, \eta \in T_p M$ und $\psi \in \mathcal{V}(U)$, eine Umgebung U vom p .

Lemma 14.4. Für $\xi, \eta \in T_p M$ und $\psi \in \mathcal{V}(M)$ hängt

$$R(\xi, \eta)\psi := \nabla_{\xi, \eta}^2 \psi - \nabla_{\eta, \xi}^2 \psi$$

nur von ψ vermöge $\psi|_p$ ab. Das heißt $R(\xi, \eta)\psi \in T_p M$ ist für $\xi, \eta, \psi \in T_p M$ wohldefiniert.

Proof. Wieder gilt in Riemannschen Normalkoordinaten um p :

$$\nabla_{\eta, \xi}^2 \psi = (\xi^j(0)\eta^i(0)) \frac{\partial^2 \psi^k}{\partial x^j \partial x^i}(0) + \xi^j \eta^i(0) \psi^m(0) \frac{\partial \Gamma_{jm}^k}{\partial x^i}(0) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p$$

daraus folgt

$$\begin{aligned} R(\xi, \eta)\psi &= (\xi^i(0)\eta^j(0) - \xi^j(0)\eta^i(0)) \left(\frac{\partial^2 \psi^k}{\partial x^j \partial x^i}(0) + \frac{\partial \Gamma_{jm}^k}{\partial x^i}(0) \right) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p, \\ &= \xi^i(0)\eta^j(0) \left(\frac{\partial^2 \psi^k}{\partial x^j \partial x^i}(0) - \frac{\partial^2 \psi^k}{\partial x^i \partial x^j}(0) + \frac{\partial \Gamma_{jm}^k}{\partial x^i}(0) - \frac{\partial \Gamma_{im}^k}{\partial x^j}(0) \right) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p \\ &= \xi^i(0)\eta^j(0) \left(\frac{\partial \Gamma_{jm}^k}{\partial x^i}(0) - \frac{\partial \Gamma_{im}^k}{\partial x^j}(0) \right) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p \end{aligned}$$

□

Definition 14.5 (Riemannscher Krümmungstensor). Die Abbildung

$$R : T_p M \times T_p M \times T_p M \rightarrow T_p M(\xi, \eta, \psi) \mapsto R(\xi, \eta)\psi$$

heißt *Riemannscher Krümmungstensor* im Punkt p .

Darstellung in lokalen Koordinaten: Sei (x, U) eine Karte von M . Dann wird R auf U festgelegt durch glatte Funktionen $R_{kij}^l : x(U) \rightarrow \mathbb{R}$ definiert durch

$$R\left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial x^j}\right) \frac{\partial}{\partial x^k} = R_{kij}^l \frac{\partial}{\partial x^l}.$$

Wir haben bereits gesehen, dass in Riemannschen Normalkoordinaten gilt:

$$R_{kij}^l(0) = \frac{\partial \Gamma_{jk}^l}{\partial x^i}(0) - \frac{\partial \Gamma_{ik}^l}{\partial x^j}(0).$$

Man kann nachrechnen (das ist nicht schwer, dafür aber etwas mühsam), dass in beliebigen Koordinaten gilt:

$$R_{kij}^l(0) = \frac{\partial \Gamma_{jk}^l}{\partial x^i}(0) - \frac{\partial \Gamma_{ik}^l}{\partial x^j}(0) + (\Gamma_{kj}^m \Gamma_{mi}^l - \Gamma_{ki}^m \Gamma_{mj}^l).$$

Proposition 14.6 (Symmetrien des Krümmungstensors). Sei (M, g) eine Riemannsche Mannigfaltigkeit, sei $p \in M$, seien $\xi, \eta, \chi, \psi \in T_p M$. Dann gelten:

- (1) $R : T_p M \times T_p M \times T_p M \rightarrow T_p M$ ist trilinear,
- (2) $R(\xi, \eta)\psi = -R(\eta, \xi)\psi$,
- (3) $g_p(R(\xi, \eta)\psi, \chi) = -g_p(R(\xi, \eta)\chi, \psi)$,
- (4) Erste Bianchi-Identität.

$$R(\xi, \eta)\psi + R(\eta, \psi)\xi + R(\psi, \xi)\eta = 0$$

- (5) $g_p(R(\xi, \eta)\psi, \chi) = g_p(R(\psi, \chi)\xi, \eta)$.

Proof. Wir geben nur den Beweis von (3) und zwar berechnen dies in Riemannschen Normalkoordinaten um p für

$$\xi = \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_p, \eta = \frac{\partial}{\partial x^j} \Big|_p, \psi = \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p, \chi = \frac{\partial}{\partial x^l} \Big|_p.$$

Dann gilt

$$\begin{aligned} g_p(R(\xi, \eta)\psi, \chi) &= g_p\left(R\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_p, \frac{\partial}{\partial x^j} \Big|_p\right) \frac{\partial}{\partial x^k} \Big|_p, \frac{\partial}{\partial x^l} \Big|_p\right) \\ &= g_p\left(R\left(R_{kij}^m(0) \frac{\partial}{\partial x^m} \Big|_p, \frac{\partial}{\partial x^l} \Big|_p\right)\right) \\ &= R_{kij}^m g_p\left(\frac{\partial}{\partial x^m} \Big|_p, \frac{\partial}{\partial x^l} \Big|_p\right) \\ &= g_{ml}(0) R_{kij}^m. \end{aligned}$$

Im Folgenden verwenden wir die einsteinsche Summenkonvention sowie die abkürzenden Schreibweisen

$$f_{,k} := \frac{\partial f}{\partial x^k} \quad \text{und} \quad f_{,kl} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^k \partial x^l}$$

für die ersten und zweiten partiellen Ableitungen.

In beliebigen Koordinaten (und damit auch in Riemannschen Normalkoordinaten für $x \neq 0$) gilt:

$$g_{ij,k} = g_{mj} \Gamma_{ki}^m + g_{mi} \Gamma_{kj}^m.$$

Es folgt, in Riemannschen Normalkoordinaten,

$$g_{ij,kl}(0) = g_{mj}(0) \Gamma_{ki,l}^m + g_{mi}(0) \Gamma_{kj,l}^m.$$

Damit haben wir

$$\begin{aligned} 0 &= g_{ij,kl}(0) - g_{ij,lk}(0) \\ &= g_{mj}(0) \Gamma_{ki,l}^m + g_{mi}(0) \Gamma_{kj,l}^m - g_{mj}(0) \Gamma_{li,k}^m - g_{mi}(0) \Gamma_{lj,k}^m \\ &= g_{mj}(0) R_{ilk}^m(0) + g_{mi}(0) R_{jlk}^m(0) \end{aligned}$$

Mit

$$\begin{pmatrix} l \rightarrow i \\ k \rightarrow j \\ i \rightarrow k \\ j \rightarrow l \end{pmatrix}$$

folgt es

$$0 = g_{ml}(0) R_{kij}^m(0) + g_{mk}(0) R_{lij}^m(0).$$

Daraus haben wir

$$g_{ml}(0) R_{kij}^m(0) = -g_{mk}(0) R_{lij}^m(0),$$

die Behauptung für diese ξ, η, ψ, χ .

Mit der Multilinearität folgt die Behauptung für alle ξ, η, ψ, χ . □

Beispiel 14.7. Sei $(M, g) = (\mathbb{R}^n, \delta)$. In kartesischen Koordinaten gilt $\Gamma_{ij}^k = 0$. Daraus folgt:

$$R_{kil}^l = 0$$

oder

$$R \equiv 0.$$

Definition 14.8. Eine Riemannsche Mannigfaltigkeit mit $R \equiv 0$ heißt *flach*.

Warnung! In der Literatur existieren zwei verschiedene Vorzeichenkonventionen für R .

Lemma 14.9. Seien (M, g) und (\tilde{M}, \tilde{g}) Riemannsche Mannigfaltigkeiten, sei $f : M \rightarrow \tilde{M}$ eine lokale Isometrie. Sei $p \in M$. Dann gilt für den Krümmungstensor R von M in p und den Krümmungstensor \tilde{R} von \tilde{M} in $f(p)$:

$$df_p(R(\xi, \eta)\psi) = \tilde{R}(df_p(\xi), df_p(\eta))df_p(\psi)$$

für alle $\xi, \eta, \psi \in T_p M$.

Proof. Sei (x, U) eine Karte von M mit $p \in U$. Dann ist $(\tilde{x} := x \circ f^{-1}, \tilde{U} := f(U))$ eine Karte von \tilde{M} , wobei \tilde{U} und U eventuell verkleinert wurde (so dass $f : U \rightarrow \tilde{U}$ ein Diffeomorphismus ist). Da f eine lokale Isometrie ist, folgt, dass $g_{ij} = \tilde{g}_{ij} : x(U) \rightarrow \mathbb{R}$, wobei die g_{ij} die Komponenten von g bezüglich x und \tilde{g}_{ij} die Komponenten von \tilde{g} bezüglich \tilde{x} sind. (Es ist klar dass $x(U) = \tilde{x}(\tilde{U})$.) Damit sind die entsprechenden Christoffel-Symbole gleich:

$$\Gamma_{ij}^k = \tilde{\Gamma}_{ij}^k$$

und damit sind es auch die Komponenten der Krümmungstensoren:

$$R_{kij}^l = \tilde{R}_{kij}^l.$$

□

Bemerkung 14.10. Verschwindet der Krümmungstensor $R : T_p M \times T_p M \times T_p M \rightarrow T_p M$ im Punkt p , i.A., nicht, dann gibt es keine Karte um p , für die $\Gamma_{ij}^k = 0$.

Alternativ kann man den Krümmungstensor auch definieren als eine multilineare Abbildung

$$R : T_p M \times T_p M \times T_p M \times T_p M \rightarrow \mathbb{R}, R(\xi, \eta, \psi, \chi) = g(R(\xi, \eta)\psi, \chi).$$

In lokalen Koordinaten setze für eine Karte (x, U) um p

$$R_{ijkl} : x(U) \rightarrow \mathbb{R}, \quad R_{ijkl}(x(p)) := R\left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial x^j}, \frac{\partial}{\partial x^k}, \frac{\partial}{\partial x^l}\right).$$

Dann gilt

$$R_{ijkl} = g_{ml} R_{kij}^m.$$

(Übung)

Proposition 14.11. Sei (M, g) eine Riemannsche Mannigfaltigkeit. In Riemannschen Normalkoordinaten gilt dann:

$$g_{ij}(x) = \delta_{ij} + \frac{1}{3} R_{ikjl}(0) x^k x^l + O(\|x\|^3).$$

Proof. Wir wissen bereits

$$g_{ij}(x) = \delta_{ij} + O(\|x\|^2)$$

(Korollar 13.23). Wir haben

$$g_{ij,k} = \Gamma_{ki}^m g_{mj} + \Gamma_{kj}^m g_{mi}$$

Diese Gleichung differenzieren wir nach x^l , werten in 0 aus und benutzen, dass die Christoffelsymbole in 0 verschwinden:

$$(14.1) \quad g_{ij,kl}(0) = \Gamma_{ki,l}^m(0) \cdot g_{mj}(0) + \Gamma_{kj,l}^m(0) \cdot g_{mi}(0).$$

Wir behaupten:

$$(14.2) \quad \Gamma_{ij,l}^k(0) + \Gamma_{jl,i}^k(0) + \Gamma_{li,j}^k(0) = 0.$$

In Normalkoordinaten ergeben die Geraden $t \mapsto t \cdot x$ durch 0 Geodätische. Die Geodätengleichung lautet dann :

$$0 = \Gamma_{ij}^k(t \cdot x) x^i x^j.$$

Wir differenzieren das nach t und werten in $t = 0$ aus:

$$0 = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \Gamma_{ij}^k(t \cdot x) x^i x^j = \Gamma_{ij,l}^k(0) x^l x^i x^j.$$

Damit haben wir für jedes k ein Polynom 3. Grades in x , nämlich $P^k(x) := \Gamma_{ij,l}^k(0) x^i x^j x^l$, das identisch verschwindet. Also muss für jedes Monom $x^\alpha x^\beta x^\gamma$ die Summe der Koeffizienten $\Gamma_{ij,l}^k(0)$ mit $x^i x^j x^l = x^\alpha x^\beta x^\gamma$ verschwinden. Dies und die Symmetrie der Christoffelsymbole in den beiden unteren Indizes liefern die Behauptung.

Mit $R_{kij}^l(0) = \Gamma_{jk,i}^l(0) - \Gamma_{ik,j}^l(0)$ folgt:

$$(14.3) \quad \begin{aligned} R_{klij}(0) &= (\Gamma_{jk,i}^m(0) - \Gamma_{ik,j}^m(0)) g_{ml}(0) \\ &\stackrel{\text{Behauptung}}{=} -(\Gamma_{ij,k}^m(0) + \Gamma_{ki,j}^m(0) + \Gamma_{ik,j}^m(0)) g_{ml}(0) \\ 732 \text{Das Yamabe - Problem} &= -(\Gamma_{ij,k}^m(0) + 2\Gamma_{ki,j}^m(0)) g_{ml}(0). \end{aligned}$$

Also gilt

$$\begin{aligned}
2R_{ikjl}(0)x^kx^l &= (-R_{kijl}(0) - R_{ljik}(0))x^kx^l \quad (\text{Prop. 14.6}) \\
&\stackrel{(14.3)}{=} (\Gamma_{jl,k}^m + 2\Gamma_{kj,l}^m)g_{mi}x^kx^l + (\Gamma_{ik,l}^m + 2\Gamma_{li,k}^m(0))g_{mj}(0)x^kx^l \\
&\stackrel{(*)}{=} (\Gamma_{jl,k}^m + 2\Gamma_{kj,l}^m(0))g_{mi}x^kx^l + \Gamma_{il,x}^m(0) + 2\Gamma_{ki,l}^m(0))g_{mj}(0)x^kx^l \\
&\stackrel{(14.1)}{=} (g_{ij,lk}(0) + 2g_{ij,kl}(0)) \cdot x^kx^l \\
&= 3g_{ij,kl}(0) \cdot x^kx^l.
\end{aligned}$$

Dabei haben wir in der mit (*) gekennzeichneten Umformung in der unteren Zeile den Summationsparameter k in l umbenannt und umgekehrt. Dies ergibt für den Term 2. Ordnung in der Taylorentwicklung

$$\frac{1}{2}g_{ij,kl}(0)x^kx^l = \frac{1}{3}R_{ikjl}(0) \cdot x^kx^l.$$

□

Lemma 14.12. Sei V endlich-dimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum mit positiv-definiter symmetrischer Bilinearform $g = \langle \cdot, \cdot \rangle$. Sei $R : V \times V \times V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ multilinear mit

$$R(\xi, \eta, \psi, \chi) = -R(\eta, \xi, \psi, \chi) = -R(\xi, \eta, \chi, \psi)$$

für alle $\xi, \eta, \psi, \chi \in V$. Dann hängt für $E \in G_2(V, g)$ der Ausdruck

$$K(E) := \frac{R(\xi, \eta, \eta, \xi)}{\langle \xi, \xi \rangle \langle \eta, \eta \rangle - \langle \xi, \eta \rangle^2}$$

nicht von der Wahl der Basis $\eta, \xi \in E$ von E ab, sondern nur von E selbst.

Proof. Übung. □

Setze

$$G_k(V, \langle \cdot, \cdot \rangle) := \{k\text{-dimensionale Untervektorräume von } V\}$$

und

$$G_2(M, g) = \cup_{p \in M} G_2(T_p M, g_p).$$

Definition 14.13 (Schnittkrümmung). Die Funktion $K : G_2(M, g) \rightarrow \mathbb{R}$, definiert durch

$$K(E) := \frac{R(\xi, \eta, \eta, \xi)}{\langle \xi, \xi \rangle \langle \eta, \eta \rangle - \langle \xi, \eta \rangle^2},$$

wobei ξ, η eine Basis von E bildet, heißt *Schnittkrümmung* von (M, g) . Hierbei ist R der Riemannsche Krümmungstensor.

Bemerkung 14.14. Die Schnittkrümmung ist nur für Mannigfaltigkeiten mit der Dimension größer gleich 2 erklärt.

Definition 14.15 (Gauß-Krümmung). Ist (M, g) eine zweidimensionale Riemannsche Mannigfaltigkeit, so heißt

$$K : M \rightarrow \mathbb{R}, K(p) := K(T_p M)$$

die *Gauß-Krümmung* von M .

Wir Setzen

$$Q(\xi, \eta) := \langle \xi, \xi \rangle \langle \eta, \eta \rangle - \langle \xi, \eta \rangle^2.$$

Lemma 14.16. Die Schnittkrümmung bestimmt den Riemannschen Krümmungstensor. Es gilt nämlich

$$\begin{aligned}
6R(\xi, \eta, \psi, \chi) &= K(\xi + \chi, \eta + \psi)Q(\xi + \chi, \eta + \psi) - K(\eta + \chi, \xi + \psi)Q(\eta + \chi, \xi + \psi) \\
&\quad - K(\xi, \eta + \psi)Q(\xi, \eta + \psi)K(\eta, \xi + \chi)Q(\eta, \xi + \chi) \\
&\quad - K(\psi, \xi + \chi)Q(\psi, \xi + \chi) - K(\chi, \eta + \psi)Q(\chi, \eta + \psi) \\
&\quad + K(\xi, \eta + \chi)Q(\xi, \eta + \chi) + K(\eta, \psi + \xi)Q(\eta, \psi + \xi) \\
&\quad + K(\psi, \eta + \chi)Q(\psi, \eta + \chi) + K(\chi, \xi + \psi)Q(\chi, \xi + \psi) \\
&\quad + K(\xi, \psi)Q(\xi, \psi) + K(\eta, \chi)Q(\eta, \chi) - K(\xi, \chi)Q(\xi, \chi) - K(\eta, \psi)Q(\eta, \psi)
\end{aligned}$$

für alle $\xi, \eta, \psi, \chi \in T_p M$, für die die entsprechenden Schnittkrümmungen definiert sind.

Proof. Übung. □

Die Menge der Quadrupel (ξ, η, ψ, χ) , die dies erfüllen, ist offen und dicht in $T_p M \times T_p M \times T_p M \times T_p M$ Wegen der Stetigkeit legt dies R auf $T_p M \times T_p M \times T_p M \times T_p M$ fest.

Theorem 14.17 (Schur). Sei $n > 0$. Hängt $K(E)$, $E \in T_p M$, nur ab von p , d.h.,

$$R(\xi, \eta, \psi, \chi) = K(p)(\langle \eta, \psi \rangle \langle \xi, \chi \rangle - \langle \xi, \psi \rangle \langle \eta, \chi \rangle),$$

dann gilt

$$K(p) = \text{const.}$$

Solche Metrik heißt eine Metrik mit konstanter Krümmung.

Sei (M, g) eine Riemannsche Mannigfaltigkeit, sei $p \in M$. Der Riemannsche Krümmungstensor an der Stelle $p \in M$ ist eine multilineare Abbildung $R : T_p M \times T_p M \times T_p M \rightarrow T_p M$.

Für feste $\xi, \eta \in T_p M$ erhalten wir die lineare Abbildung

$$R(\xi, \cdot)\eta : T_p M \rightarrow T_p M, \quad \psi \mapsto R(\xi, \psi)\eta.$$

Definition 14.18. Die Abbildung

$$\text{ric} : T_p M \times T_p M \rightarrow \mathbb{R}, \quad \text{ric}(\xi, \eta) := \text{Spur}(R(\xi, \cdot)\eta) = \text{Spur}(R(\cdot, \xi)\eta)$$

heißt *Ricci-Krümmung* (an der Stelle p von der Metrik g).

Bemerkung 14.19. Sei V ein n -dimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum mit positiv definiter symmetrischer Bilinearform g , seien E_1, \dots, E_n eine verallgemeinerte Orthonormalbasis von (V, g) , das heißt $g(E_i, E_j) = \delta_{ij}$. Dann gilt für jeden Endomorphismus $A : V \rightarrow V$, dass

$$\text{Spur}(A) = g(A(E_i), E_i).$$

In lokalen Koordinaten: Für eine Karte (x, U) von M setze

$$\text{ric}_{ij} : T_p M \rightarrow \mathbb{R}, \quad \text{ric}_{ij}(x(p)) := \text{ric}\left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial x^j}\right)$$

Lemma 14.20 (Eigenschaften der Ricci-Krümmung). (1) Die Abbildung ric ist bilinear und symmetrisch auf $T_p M$.

(2) Für eine verallgemeinerte Orthonormalbasis E_1, \dots, E_n von $(T_p M, g|_p)$ gilt:

$$\text{ric}(\xi, \eta) = \sum_{i=1}^n g(R(\xi, E_i)E_i, \eta).$$

(3) Es gilt: $\text{ric}_{ij} = \sum_{k=1}^n R_{ikj}^k$.

Proof. Übung. □

Lemma 14.21. Die Ricci-Krümmung lässt sich durch Mittelung aus der Schnittkrümmung berechnen. Genauer: Ist $\xi \in T_p M$ mit $\xi \neq 0$ und ist E_2, \dots, E_n eine verallgemeinerte Orthonormalbasis von $\xi^\perp \subset T_p M$, dann

$$\text{ric}(\xi, \xi) = g(\xi, \xi) \sum_{j=2}^n K(\text{Span}\{\xi, E_j\}).$$

Die Abbildung $\text{ric} : T_p M \times T_p M \rightarrow \mathbb{R}$ ist bilinear und symmetrisch. Es existiert genau ein Endomorphismus $\text{Ric} : T_p M \rightarrow T_p M$, so dass

$$\text{ric}(\xi, \eta) = g_p(\text{Ric}(\xi), \eta)$$

für alle $\xi, \eta \in T_p M$.

In lokalen Koordinaten: Für eine Karte (x, U) erhält man Funktionen $\text{Ric}_i^j : x(U) \rightarrow \mathbb{R}$ durch:

$$\text{Ric} \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_p \right) = \text{Ric}^j(x(p))_i \frac{\partial}{\partial x^j} \Big|_p.$$

Dabei gilt:

$$\text{ric}_{ij} = \text{Ric}_i^k g_{kj}.$$

(Übung)

Definition 14.22 (Einstein-Metrik). Eine Riemannsche Metrik g heißt *Einstein-Metrik*, falls gilt

$$\text{ric}(\xi, \eta) = \lambda g(\xi, \eta), \quad \forall \xi, \eta \in T_p M, \forall p \in M,$$

mit λ konstant.

Definition 14.23 (Skalarkrümmung). Die Abbildung

$$\text{scal}(p) := \text{Spur}(\text{ric})$$

heißt Skalarkrümmung im Punkt $p \in M$.

Lemma 14.24. (1) In lokalen Koordinaten gilt

$$\text{scal}(p) = \text{Ric}_i^i(x(p)).$$

(2) Für eine verallgemeinerte Orthonormalbasis E_1, \dots, E_n von $(T_p M, g|_p)$ gilt:

$$\text{scal}(p) = \sum_{i=1}^n \text{ric}(E_i, E_i).$$

Spezialfall. $\dim M = 2$.

Sei K die Gaußkrümmung (das heißt $K(p) = K(T_p M)$), dann ist der Krümmungstensor gegeben durch

$$R(\xi, \eta, \psi, \chi) = K(p)(g(\eta, \psi)g(\xi, \chi) - g(\xi, \psi)g(\eta, \chi)).$$

Daraus folgt für die Ricci-Krümmung

$$\begin{aligned} \text{ric}(\xi, \eta) &= \sum_{i=1}^2 R(\xi, E_i, E_i, \eta) \\ &= K(p) \sum_{i=1}^2 (g(E_i, E_i)g(\xi, \eta) - g(\xi, E_i)g(\eta, E_i)) \\ &= K(p)(2g(\xi, \eta) - g(\xi, \eta)) = K(p)g(\xi, \eta). \end{aligned}$$

Also

$$\text{ric} = K \cdot g$$

und

$$\text{scal} = 2K.$$