

Elementare Differentialgeometrie

Guofang Wang (Freiburg)

(SS 2020)

Dieses Skript basiert auf dem Buch von Christian Bär "Elementare Differentialgeometrie".

13.5.2020

Ebene Kurven

Definition (ebene Kurve)

Eine *ebene Kurve* ist eine Kurve von \mathbb{R}^2 $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$.

Definition (Normalenfeld)

Sei $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine nach Bogenlänge parametrisierte Kurve. Das *Normalenfeld* zu $c = (c_1, c_2)^t$ ist die Abbildung

$$\begin{aligned} n : I &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\rightarrow n(t) := Jc'(t) = \begin{pmatrix} -c_2'(t) \\ c_1'(t) \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

wobei

$$J := \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ist.

c' (oder \dot{c}) ist das Tangentialfeld von der Kurve c . $c'(t)$ heißt auch der Geschwindigkeitsvektor.

(c', n) bilden eine **positiv orientierte Orthonormalbasis** von \mathbb{R}^2 . Mit anderen Worten, wir drehen dem Geschwindigkeitsvector um 90° entgegen dem Uhrzeigersinn. Insbesondere gelten $\|n(t)\|^2 = 1$, $n(t) \perp c'(t)$, und

$$\det(c'(t), n(t)) = 1.$$

$$(\text{Beweis. } \det(c'(t), n(t)) = \det \begin{pmatrix} c'_1 & -c'_2 \\ c'_2 & c'_1 \end{pmatrix} = \|c'(t)\|^2 = 1.)$$

Bemerkung.

- Das Normalenfeld n ist C^∞ .
- Das Normalenfeld (bzw. der Geschwindigkeitsvektor) hängt vom Durchlaufsin ab. Setze $\bar{c}(t) = c(-t)$. Dann gilt

$$\begin{aligned} \bar{c}'(t) &= -c'(-t) \\ \bar{n}(t) &= -n(-t). \end{aligned}$$

Beispiele

Beispiel

a). $c(t) = p + vt$, $v \neq 0$, $\|v\| = 1$.

$$c'(t) = v, \quad n = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot v.$$

Beispiel

b) $c(t) = (r \cos \frac{t}{r}, r \sin \frac{t}{r})^t$.

$$c'(t) = \left(-\sin \frac{t}{r}, \cos \frac{t}{r}\right)^t$$

$$n(t) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\sin \frac{t}{r} \\ \cos \frac{t}{r} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\cos \frac{t}{r} \\ -\sin \frac{t}{r} \end{pmatrix} = -\frac{1}{r}c(t).$$

Jetzt wollen wir messen, wie stark der Geschwindigkeitsvektor mit der Zeit t variiert.

Proposition

Sei $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine nach Bogenlänge parametrisierte Kurve und n das Normalenfeld zu c . Dann steht für jedes $t \in I$ der $c''(t)$ proportional zu $n(t)$.

Beweis. Wegen $\|c'(t)\|^2 = 1$ für alle $t \in I$ gilt beim Ableiten

$$\begin{aligned} 0 &= (\|c'\|^2)'(t) = \langle c', c' \rangle'(t) \\ &= \langle c'', c' \rangle(t) + \langle c', c'' \rangle(t) \\ &= 2\langle c'', c' \rangle(t). \end{aligned}$$

Somit $c''(t) = \langle c'', c' \rangle c' + \langle c'', n \rangle n = \langle c'', n \rangle n$. □

die Krümmung

Nun definieren wir den wichtige Begriff der Differentialgeometrie:

Definition (Krümmung einer nach Bogenlänge parametrisierten Kurve)

Die **Krümmung** einer nach Bogenlänge parametrisierten ebenen Kurve $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ ist die Funktion $\kappa : I \rightarrow \mathbb{R}$ so dass

$$c''(t) = \kappa(t)n(t), \quad \text{für alle } t \in I.$$

- $\kappa(t) = \langle c''(t), n(t) \rangle$ ist C^∞ .

Beispiel

a). $c(t) = p + vt$, $v \neq 0$, $\|v\| = 1$. Wegen $c'(t) = v$ für alle t gilt dann $c''(t) = 0$ und somit $\kappa(t) = 0$.

b). $c(t) = (r \cos \frac{t}{r}, \sin \frac{t}{r})$. Wir wissen, dass $n(t) = -\frac{1}{r}c(t)$ und

$$c''(t) = \left(-\frac{1}{r} \cos \frac{t}{r}, -\frac{1}{r} \sin \frac{t}{r}\right) = -\frac{1}{r^2}c(t).$$

Damit gilt $c'' = \frac{1}{r}n$ und $\kappa = \frac{1}{r}$.

Definition (Krümmung einer parametrisierten ebenen Kurve)

Sei $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine regulär parametrisierte Kurve. Die Krümmung κ von c wird definiert durch

$$\kappa := \kappa_{c \circ \varphi} \circ \varphi^{-1}, \quad \kappa(t) = \kappa_{c \circ \varphi} \circ \varphi^{-1}(t),$$

wobei $c \circ \varphi : J \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine orientierungserhaltende Umparametrisierung nach Bogenlänge von c ist mit Krümmung (in Sinne der Def.) $\kappa_{c \circ \varphi}$.

Bemerkung. Die Krümmung von c ist wohldefiniert, d.h., κ hängt nicht von der Wahl der orientierungserhaltenden Umparametrisierung nach Bogenlänge von c ab. Denn: ist $c \circ \xi$ eine andere orientierungserhaltende Umparametrisierung nach Bogenlänge von c , so existiert aus Proposition 1.16 ein $r_0 \in \mathbb{R}$ so dass $\xi(t) = \varphi(t + r_0)$ für alle t . Nun gilt für die Krümmung von $t \rightarrow c \circ \varphi(t + r_0) = c \circ \xi(t)$: $\kappa_{c \circ \xi}(t) = \kappa_{c \circ \varphi}(t + r_0)$ für alle t , und somit

$$\begin{aligned} \kappa_{c \circ \xi} \circ \xi^{-1}(t) &= \kappa_{c \circ \xi}(\xi^{-1}(t)) = \kappa_{c \circ \xi}(\varphi^{-1}(t) - r_0) \\ &= \kappa_{c \circ \varphi}(\varphi^{-1}(t) - r_0 + r_0) = \kappa_{c \circ \varphi} \circ \varphi^{-1}(t), \end{aligned}$$

d.h. $\kappa = \kappa_{c \circ \xi} \circ \xi^{-1} = \kappa_{c \circ \varphi} \circ \varphi^{-1}$.

Lemma (Krümmung einer parametrisierten ebenen Kurve)

Sei $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine regulär parametrisierte Kurve. Dann ist die Krümmung von c gegeben durch

$$\kappa(t) = \frac{\det(c'(t), c''(t))}{\|c'(t)\|^3}.$$

(Übung !)

Proposition (Geometrische Interpretation der Krümmung)

Sei $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine nach Bogenlänge parametrisierte Kurve, n das Normalenfeld und κ die Krümmung von c . Sei $t_0 \in I$. Dann gilt für $t \in I$

$$c(t) = c(t_0) + (t - t_0)c'(t_0) + \frac{1}{2}(t - t_0)^2\kappa(t_0)n(t_0) + (t - t_0)^3 o(t - t_0),$$

wobei $o(t - t_0) \rightarrow 0$ als $t \rightarrow t_0$.

Beweis. Bei Taylorentwicklung. □

Satz (Frenet-Gleichungen)

Sei $c : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ eine nach Bogenlänge parametrisierte Kurve, n das Normalenfeld und κ die Krümmung von c . Dann gilt

$$\begin{pmatrix} c' \\ n \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 0 & \kappa \\ -\kappa & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} c' \\ n \end{pmatrix},$$

d.h.,

$$\begin{cases} c'' & = & \kappa \cdot n \\ n' & = & -\kappa \cdot c' \end{cases}$$