

Probeklausur

Aufgabe 1. Entscheiden Sie, ob die folgenden Aussagen **wahr** oder **falsch** sind und geben Sie dazu eine Begründung in 1-2 Sätzen an.

1. Es existiert ein Gruppenhomomorphismus von $(\mathbb{R}, +)$ nach $(\mathbb{Z}, +)$.

Wahr. Die Abbildung $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{Z}, x \mapsto 0$ ist ein Gruppenhomomorphismus.

Bemerkung: Das ist auch der einzige solche Gruppenhomomorphismus. Für jede andere Abbildung $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{Z}$ existiert ein $x \in \mathbb{R}$ mit $f(x) = z \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$. Wäre f ein Gruppenhomomorphismus, so wäre

$$z = f\left(\underbrace{\frac{x}{|z|+1} + \dots + \frac{x}{|z|+1}}_{|z|+1\text{-mal}}\right) = \underbrace{f\left(\frac{x}{|z|+1}\right) + \dots + f\left(\frac{x}{|z|+1}\right)}_{|z|+1\text{-mal}}$$

und damit auch $f\left(\frac{x}{|z|+1}\right) = \frac{z}{|z|+1} \notin \mathbb{Z}$, ein Widerspruch.

2. Es gibt keine nichtleere Relation die irreflexiv, transitiv und symmetrisch ist.

Wahr. Nehme an, \sim wäre eine Relation mit diesen Eigenschaften. Da \sim nicht leer ist, existieren a, b mit $a \sim b$, wegen der Symmetrie auch $b \sim a$ und mit der Transitivität dann $a \sim a$, ein Widerspruch zur Irreflexivität.

3. Die Menge $\{\sigma \in S_n \mid \text{sign}(\sigma) = 1\}$ ist eine Untergruppe von S_n .

Wahr. Die Menge ist offensichtlich nicht leer da $\text{sign}(\text{id}) = 1$ und da $\text{sign} : S_n \rightarrow (\{-1, 1\}, \cdot)$ ein Homomorphismus ist (Blatt 9 Aufgabe 2), gilt für $\sigma, \pi \in S_n$ mit $\text{sign}(\sigma) = \text{sign}(\pi) = 1$ auch

$$\text{sign}(\sigma \circ \pi^{-1}) = \text{sign}(\sigma) \cdot \text{sign}(\pi)^{-1} = 1.$$

Nach dem Untergruppenkriterium ist $\{\sigma \in S_n \mid \text{sign}(\sigma) = 1\}$ also eine Untergruppe von S_n .

4. Es sei V ein Vektorraum und E ein Erzeugendensystem von V mit n Elementen. Dann hat V höchstens Dimension n .

Wahr. Eine Basis ist ein minimales Erzeugendensystem (siehe auch Blatt 3 Aufgabe 1), also enthält E eine Basis B . Nun ist $\dim(V) = |B| \leq n$.

5. Es seien K ein Körper und $A, B \in M_{n,n}(K)$ so, dass $A \cdot B$ regulär ist. Dann sind auch A und B regulär.

Wahr. Da $A \cdot B$ regulär ist gilt (zusammen mit Blatt 7 Aufgabe 3b))

$$n = \text{rang}(A \cdot B) \leq \min\{\text{rang}(A), \text{rang}(B)\},$$

also auch $\text{rang}(A) = \text{rang}(B) = n$.

6. Die Menge der Polynome von Grad $\leq n$ mit Koeffizienten aus \mathbb{R} sind ein Untervektorraum von $\mathbb{R}[X]$.

Wahr. Seien $P, Q \in \mathbb{R}[X]$ von Grad $\leq n$, dann existieren also $p_i, q_i \in \mathbb{R}$ für $0 \leq i \leq n$ mit

$$P = \sum_{i=0}^n p_i X^i, \quad Q = \sum_{i=0}^n q_i X^i.$$

Sind nun $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ so ist

$$\alpha \cdot P + \beta \cdot Q = \alpha \left(\sum_{i=0}^n p_i X^i \right) + \beta \left(\sum_{i=0}^n q_i X^i \right) = \sum_{i=0}^n (\alpha p_i X^i + \beta q_i X^i) = \sum_{i=0}^n (\alpha p_i + \beta q_i) X^i$$

ebenfalls ein Polynom von Grad $\leq n$.

Aufgabe 2. Es sei $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ die lineare Abbildung gegeben durch:

$$F \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad F \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad F \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Geben Sie die Darstellungsmatrix $M_{\vec{E}}^{\vec{E}}(F)$ bezüglich der Standardbasis \vec{E} des \mathbb{R}^3 sowie eine Basis für den Kern von F an.

Zunächst berechnen wir die Bilder der Standardvektoren unter F . Dazu schreiben wir der Übersicht halber

$$b_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad b_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad b_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Da wir $M_{\vec{E}}^{\vec{E}}(F)$ berechnen wollen, stellen wir die Bilder der Standardbasis nun als Linearkombination der Standardbasis dar:

$$\begin{aligned} F(e_1) &= F\left(\frac{1}{2}(b_2 + b_3 - b_1)\right) = \frac{1}{2}(F(b_2) + F(b_3) - F(b_1)) \\ &= \frac{1}{2} \cdot \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = e_1 + 2e_2 + 3e_3 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F(e_2) &= F\left(\frac{1}{2}(b_1 + b_3 - b_2)\right) = \frac{1}{2}(F(b_1) + F(b_3) - F(b_2)) \\ &= \frac{1}{2} \cdot \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = -2e_1 + 2e_2 - e_3 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F(e_3) &= F\left(\frac{1}{2}(b_1 + b_2 - b_3)\right) = \frac{1}{2}(F(b_1) + F(b_2) - F(b_3)) \\ &= \frac{1}{2} \cdot \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = e_1 + e_3 \end{aligned}$$

Da die Spalten der Darstellungsmatrix gerade aus den Bildern der Standardbasiselemente (in Darstellungsform der Standardbasis) besteht, erhalten wir also

$$M_{\vec{E}}^{\vec{E}}(F) = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Nun zum Kern von F . Wir machen zunächst folgende Beobachtung: Durch das Addieren der ersten beiden Zeilen erhält man die dritte Zeile, wir haben also

$$M_{\vec{E}}^{\vec{E}}(F) = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

womit $M_{\mathbb{E}}^{\mathbb{E}}(F)$ den Rang 2 hat. Das bedeutet auch dass das Bild $F[\mathbb{R}^3]$ die Dimension 2 hat. Mit Hilfe der Dimensionsformel wissen wir nun, dass der Kern von F die Dimension 1 hat. Um ein nicht-triviales Element des Kerns zu (und damit eine Basis) zu finden, kann man den Gaußalgorithmus anwenden:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -1 & 1 & 0 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

Ist nun $v = \alpha_1 \cdot e_1 + \alpha_2 \cdot e_2 + \alpha_3 \cdot e_3$ im Kern von F , so ist $2 \cdot \alpha_1 = -\alpha_2$ und $5 \cdot \alpha_2 = \alpha_3$. Setzt man nun $\alpha_1 = 1$ ein, so erhält man $\alpha_2 = -2$ und $\alpha_3 = -5$ und somit $\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ als Kernelement. Zur

Kontrolle rechnet man noch einmal nach:

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Da der Kern Dimension 1 hat ist damit auch $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -5 \end{pmatrix} \right\}$ schon eine Basis des Kerns.

Aufgabe 3. Es sei K ein Körper und $F : V \rightarrow W$ eine lineare Abbildung zwischen zwei K -Vektorräumen V und W . Seien ferner U_1 ein Unterraum von V und U_2 ein Unterraum von W . Existiert dann immer ein \bar{F} zwischen den Quotientenräumen V/U_1 und W/U_2 so dass das folgende Diagramm kommutiert?

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{F} & W \\ \pi_{U_1} \downarrow & & \downarrow \pi_{U_2} \\ V/U_1 & \xrightarrow{\bar{F}} & W/U_2 \end{array}$$

Falls nein, können Sie ein Kriterium für die Existenz eines solchen \bar{F} angeben?

So ein \bar{F} existiert nicht immer. Ein einfaches Gegenbeispiel wäre zum Beispiel $V = W$, $F = \text{id}$, $U_1 = V$ und $U_2 = \{0_V\}$. Dann ist für beliebiges $v \in V$ und jede lineare Abbildung $(\bar{F} \circ \pi_{U_1})(v) = \{0_V\}$ aber auch $(\pi_{U_2} \circ F)(v) = \{v\}$.

Genauer gilt folgendes: Es gibt genau dann eine lineare Abbildung $\bar{F} : V/U_1 \rightarrow W/U_2$, so dass das obige Diagramm kommutiert (also mit $\bar{F} \circ \pi_{U_1} = \pi_{U_2} \circ F$), falls $F[U_1] \subseteq U_2$ gilt.

Nehme an, es gilt $F[U_1] \subseteq U_2$. Dann definieren wir \bar{F} durch

$$\bar{F}([v]_{\sim_{U_1}}) = [F(v)]_{\sim_{U_2}}.$$

Zuerst zeigen wir, dass dies wohldefiniert ist: Sind $v_1, v_2 \in V$ beliebig mit $u = v_1 - v_2 \in U_1$. Da $F[U_1] \subseteq U_2$ gilt ist also $F(u) \in U_2$ und wir haben somit

$$\begin{aligned} \bar{F}([v_1]_{\sim_{U_1}}) &= [F(v_1)]_{\sim_{U_2}} = [F(u + v_2)]_{\sim_{U_2}} = [F(u) + F(v_2)]_{\sim_{U_2}} \\ &= [F(u)]_{\sim_{U_2}} \bar{+} [F(v_2)]_{\sim_{U_2}} = [F(v_2)]_{\sim_{U_2}} \\ &= \bar{F}([v_2]_{\sim_{U_1}}). \end{aligned}$$

Somit ist \bar{F} wohldefiniert. Außerdem ist \bar{F} aufgrund der Linearität sowie der Definitionen der Addition und der skalaren Multiplikation im Quotientenraum eine lineare Abbildung: Seien $\alpha, \beta \in K$ und $v_1, v_2 \in V$ beliebig. Dann haben wir

$$\begin{aligned} \bar{F}(\alpha \bar{\cdot} [v_1]_{\sim_{U_1}} \bar{+} \beta \bar{\cdot} [v_2]_{\sim_{U_1}}) &= \bar{F}([\alpha \cdot v_1 + \beta \cdot v_2]_{\sim_{U_1}}) \\ &= [F(\alpha \cdot v_1 + \beta \cdot v_2)]_{\sim_{U_2}} \\ &= [\alpha \cdot F(v_1) + \beta \cdot F(v_2)]_{\sim_{U_2}} \\ &= \alpha \bar{\cdot} [F(v_1)]_{\sim_{U_2}} \bar{+} \beta \bar{\cdot} [F(v_2)]_{\sim_{U_2}} = \alpha \bar{\cdot} \bar{F}([v_1]_{\sim_{U_1}}) \bar{+} \beta \bar{\cdot} \bar{F}([v_2]_{\sim_{U_1}}). \end{aligned}$$

Sei umgekehrt nun $F[U_1] \not\subseteq U_2$, d.h. es existiert ein $w \in F[U_1] \setminus U_2$. Sei $v \in U_1$ mit $F(v) = w$ und $\bar{F} : V/U_1 \rightarrow W/U_2$ eine beliebige lineare Abbildung. Dann gilt

$$\begin{aligned} (\bar{F} \circ \pi_{U_1})(v) &= \bar{F}(\pi_{U_1}(v)) = \bar{F}([0_V]_{\sim_{U_1}}) = [0_W]_{\sim_{U_2}} \\ &\neq [w]_{\sim_{U_2}} = [F(v)]_{\sim_{U_2}} = \pi_{U_2}(F(v)) = (\pi_{U_2} \circ F)(v), \end{aligned}$$

also kommutiert das Diagramm nicht.

Aufgabe 4. Für $n \in \mathbb{N}$ betrachten wir die $(n \times n)$ -Matrix

$$A = \begin{pmatrix} a & b & b & \dots & b \\ a & a & b & \ddots & \vdots \\ a & a & a & \ddots & b \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & b \\ a & \dots & a & a & a \end{pmatrix}$$

Bestimmen Sie den Rang von A in Abhängigkeit von a und b .

Es gibt vier mögliche Fälle für den Rang von A .

$a = 0, b = 0$: In diesem Fall ist A die Nullmatrix und hat Rang 0.

$a = 0, b \neq 0$: In diesem Fall ist A eine obere Dreiecksmatrix und man kann den Rang $n - 1$ direkt ablesen:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & b & b & \dots & b \\ 0 & 0 & b & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & b \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & b \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$a \neq 0, b = a$: In diesem Fall sind alle Zeilen zwar nicht komplett 0, aber linear abhängig, also hat A Rang 1:

$$A = \begin{pmatrix} a & a & a & \dots & a \\ a & a & a & \ddots & \vdots \\ a & a & a & \ddots & a \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & a \\ a & \dots & a & a & a \end{pmatrix}$$

$a \neq 0, b \neq a$: Die Matrix A hat den selben Rang wie die transponierte A^T . Diese kann man in diesem Fall leicht in eine obere Dreiecksmatrix umformen, indem man das $(-\frac{b}{a})$ -fache der ersten Zeile auf alle anderen addiert, also

$$A^T = \begin{pmatrix} a & a & a & \dots & a \\ b & a & a & \ddots & \vdots \\ b & b & a & \ddots & a \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & a \\ b & \dots & b & b & a \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} a & a & a & \dots & a \\ 0 & a-b & a-b & \dots & a-b \\ 0 & 0 & a-b & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & a-b \\ 0 & \dots & 0 & 0 & a-b \end{pmatrix}$$

Da $a - b \neq 0$ (wegen $a \neq b$) gilt, hat A^T also Rang n und somit auch A .

Aufgabe 5. Es seien G, H, K Gruppen und $f : G \rightarrow H$, $g : H \rightarrow K$ Abbildungen. Die Abbildungen g und $g \circ f$ seien Gruppenhomomorphismen und g zusätzlich injektiv. Ist nun auch f ein Gruppenhomomorphismus?

Ja, f ist auch ein Gruppenhomomorphismus. Wir schreiben $*_G$ für die Gruppenoperation in G , genauso schreiben wir $*_H$ und $*_K$ für die Gruppenoperationen in H bzw. K . Seien $a, b \in G$ beliebig. Da $g \circ f$ nach Voraussetzung ein Gruppenhomomorphismus ist, gilt

$$g(f(a *_G b)) = g(f(a)) *_K g(f(b)).$$

Außerdem ist g ein Gruppenhomomorphismus, also gilt auch

$$g(f(a) *_H f(b)) = g(f(a)) *_K g(f(b)).$$

Beide Zeilen zusammengefasst ergeben

$$g(f(a *_G b)) = g(f(a) *_H f(b)).$$

Da g injektiv ist, folgt daraus

$$f(a *_G b) = f(a) *_H f(b),$$

also ist f tatsächlich ein Gruppenhomomorphismus.